

BOLT 체결법 정리

1. 대상 WORK : DUE + DIFF DRIVE GEAR
2. 체결방법 : 각도별 체결

체결방법 및 특징검토

1. 체결방법

- TORQUE法
- YIELD 法
- 角度法

2. 방법별 적용 및 특징

1) TORQUE法 : 체결목표치의 T/Q값을 SETT'G하여 MOTOR를 제어

- 나사자체의 체결應力이 탄성역내에서 충분한 여유가 있는 범위의 체결에 적용되며, 체결 TORQUE검증이 비교적 용이하기 때문에 보편적으로 사용되는 체결 방법이다.

- 나사를 체결할 때의 체결 TORQUE T와 체결력 P의 관계는 그 나사산의 항복점 이하의 체결력의 경우는 다음과 같다. 즉 나사산에 작용하는 나사부 TORQUE T_s 와 NUT 또는 bolt 머리부 좌면에 작용하는 좌면 TORQUE T_w 로 나누어진다.

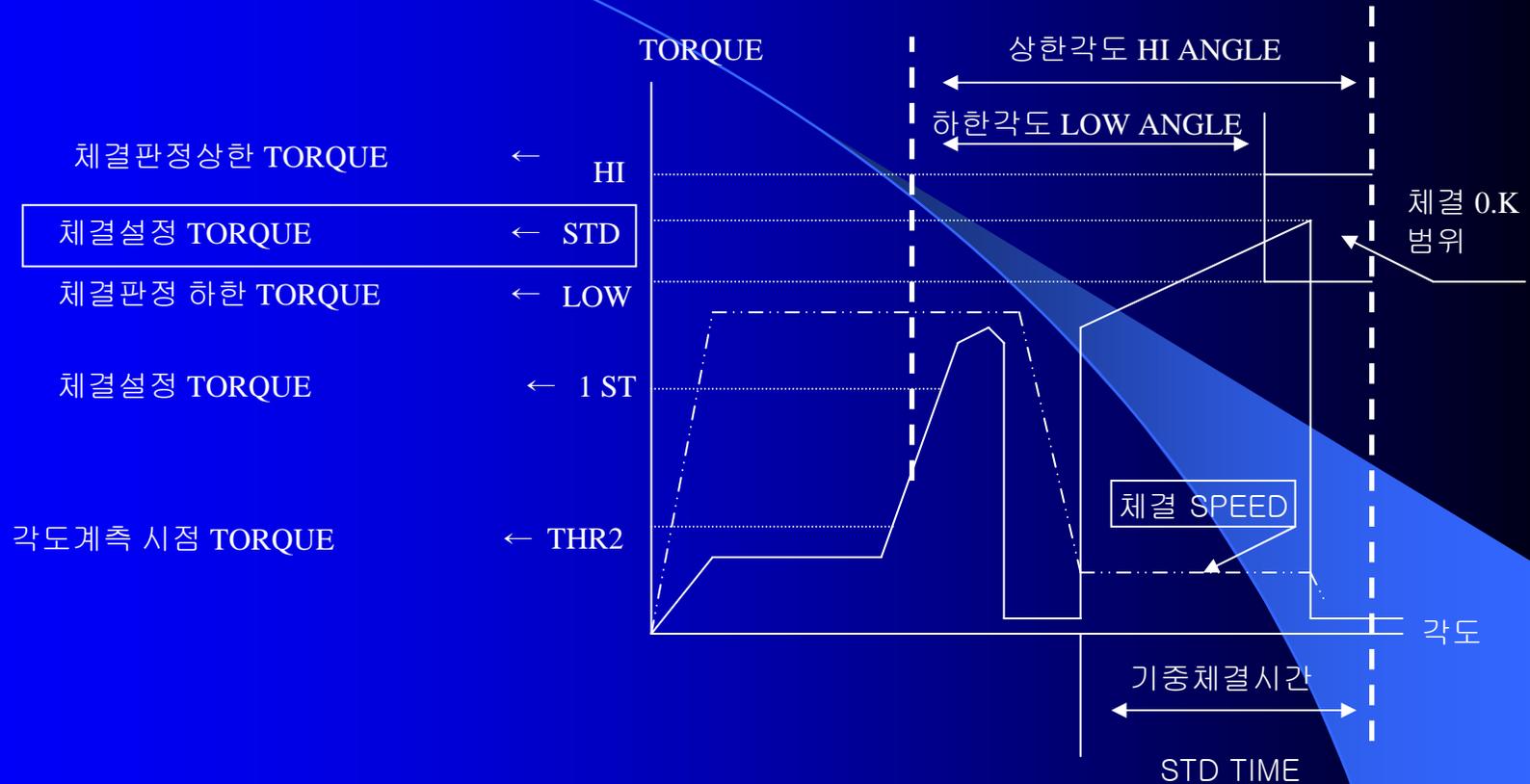
$$\text{◎ } TF = T_s + T_w$$

- 체결 목표치를 TORQUE로 설정하여 나사산의 불량이나 BOLT 열처리 부족등에 의한 체결 TORQUE의 설정치 미달은 체결각도 상, 하한치와 체결시간 및 기타 검수수단을 사용하여 검지 한다.

체결방법 및 특징검토

- 정상체결상태에서는 체결 TORQUE가 목표 체결 TORQUE 설정치에 도달하면 TOOL를 정지시키지만, 非정상체결 상태일 경우는 다른 검사수단의 상한 판정치에서 TOOL를 비상정지 시킨다.
- 제어방법: TORQUE METER로 부터 FEED BACK된 TORQUE를 기준으로 MOTOR를 제어
- 現 A/T, M/T ALL TORQUE법 적용

● <<TORQUE?>>

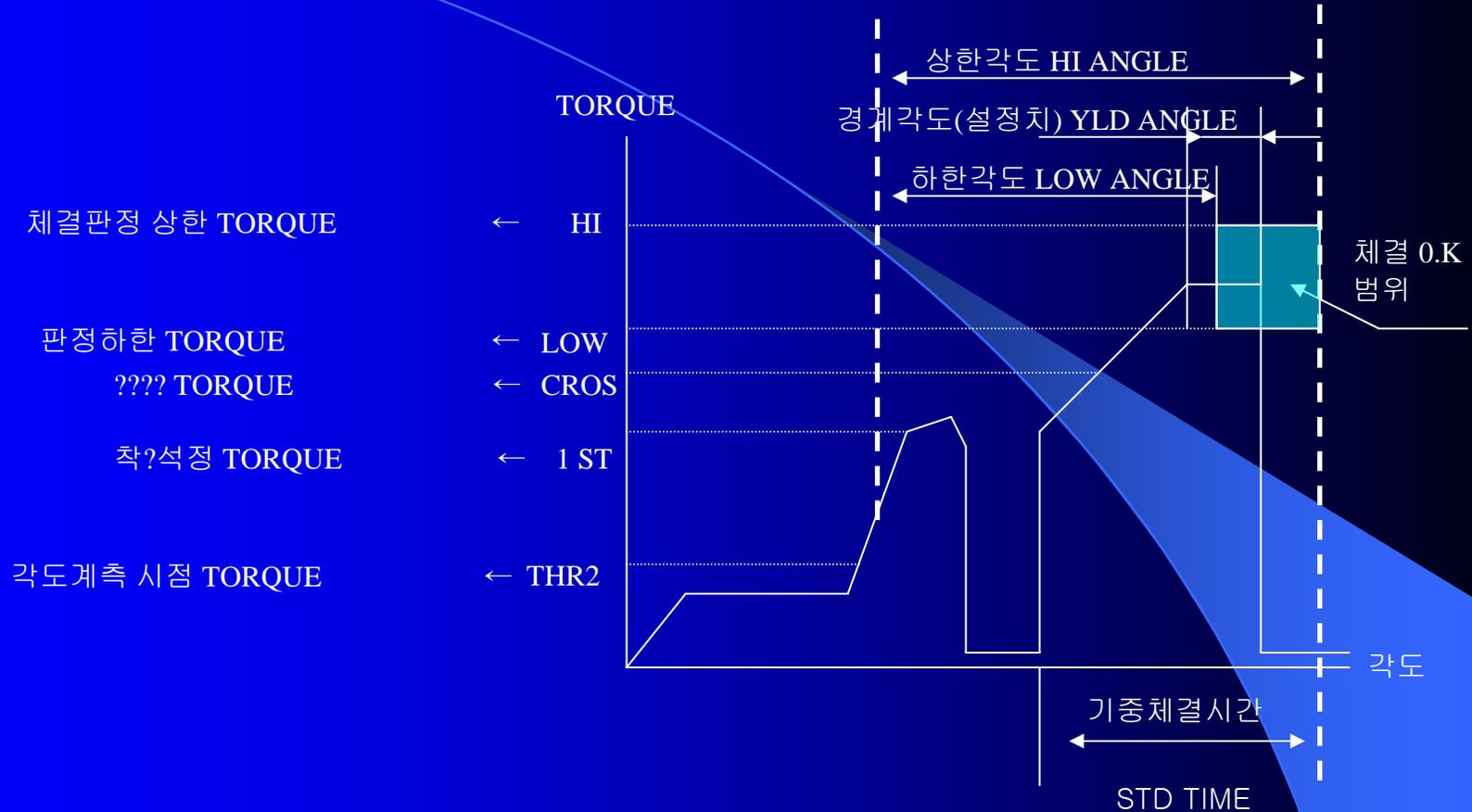


- 체결설정 TORQUE 기준에 의하여 체결됨
- TOOL을 체결 설정 TORQUE에서 정지시켜도 체결체 좌면의 갇아먹음이나 열흔등에 의한 충격적인 체결 TORQUE가 발생하는 경우를 판정하기위해 체결상한 TORQUE가 설정된다.
- BOLT의 응력부족이 있어 체결각도가 상한각도에 도달하여도 체결 T/Q가 체결설정 T/Q에 도달하지않은 경우에는 상한각도에서 TOOL은 정지하고 체결 NG로 판정.

<<TORQUE법>>

- 2) YIELD法 : 나사를 탄성역과 소성역의 성계를 통과한 위치까지 체결하는 방법이다.
 - 나사자체가 가진應力의 한도(MAX)에서 체결이 가능토록 체결부위에 여분을 만들필요없이 합리적인 제품 설계가 가능해져 최근에 와서 각광받는 체결방법임.
 - 장비자체가 연산에 의해 항복점에 도달했는지를 검지하며, 그항복점부터 일정각도까지 체결하는것이 주체이며, TORQUE 및 각도의 상, 하한 설정치가 부속된다.
 - 제어방법 : TORQUE 對각도를 기준으로 MOTOR를 제어함.

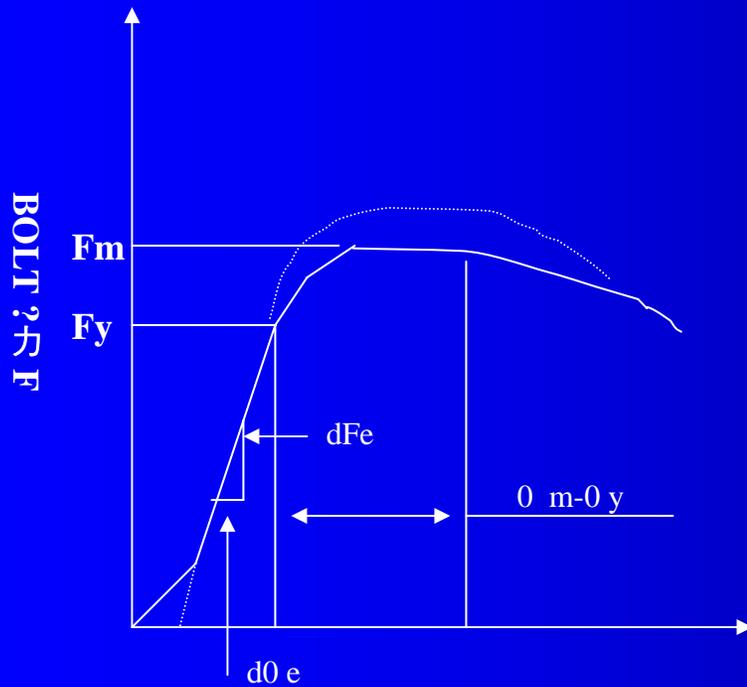
● <<YIELD?>>



- SOFTWARE에 의해 체결의 기준점에 있는 항복점을 연산으로 구하는것이 특징
- 이 항복점은 上圖에 표시한 초기 TORQUE에 각도 1° 를 가산한 계산시점 TORQUE를 기점으로 推?계측 TORQUE까지의 T/Q 구배치에 의해 계산된다.
- 이체결법은 어디까지나 자동적으로 연산하여 구해진 항복점 까지의 설정치로 체결이 절대조건이며 이설정치에서 TOOL를 정지시키는 조건임.

- 3) 角度法 : TORQUE法에서는 소성연신량을 제어할수 없기 때문에 NUT(OR BOLT)의 회전각에 의하여 BOLT의 소성연신량을 규제하여 초기체결력을 관리하는 방법이다.
- - 나사결합체에 있어서 축력의 산포가 크게되면 초기체결력의 관리는 불가능하다. 나사결합체에서 가장중요한것은 필요최소 축력의 확보에 있다. 탄성역내에서 NUT 회전각에 의하여 초기 체결력을 관리하면 TORQUE法보다 40% 높은 최소축력을 얻을수 있다.
- - 이와 같이 소성체결은 경락化, COMPACT化등에는 매우 유효한 수단이다.
- - 소성역 체결법의 최적 제어를 위한 BOLT의 필수 특징으로는
 - 1) BOLT재의 항복점 FY의 산포를 작게 관리할것
 - 2) 체결 정밀도의 관점에서 항복점까지의 체결출력의 균배 $dF_e / D_0 e$ 가 작고 항복까지 도달하는 각도 θ_y 가 클것.
 - 3) 또한 항복점으로부터 최대축력에 도달하는 각도 즉, 항복각도 θ_y 와 최대축력사이 이 각도 θ_m 과의차(여유연신)가 클것.
 - 4) BOLT 인장강도의 규격폭을 종래의 $\frac{3}{4}$ 으로 하여 항복점의 산포를 제어하고
 - 5) 열처리 조건, BOLT의 늘어날수있는 나사부의 길이를 충분히 고려하여야 한다.

- 탄성체결과 소성체결의 BOLT 사양비교



구분	탄성체결	소성체결
DIM'S	유효나사부:2D	유효나사부:4D
형상	크다(STD)	작다(특수형)
강도	크다	작다
연신량	작다	크다

6) 실제의 나사결합에는 피체결물 접촉면의 밀착상태와 NUT 회전각이 반드시 일치 하지않은 않다.

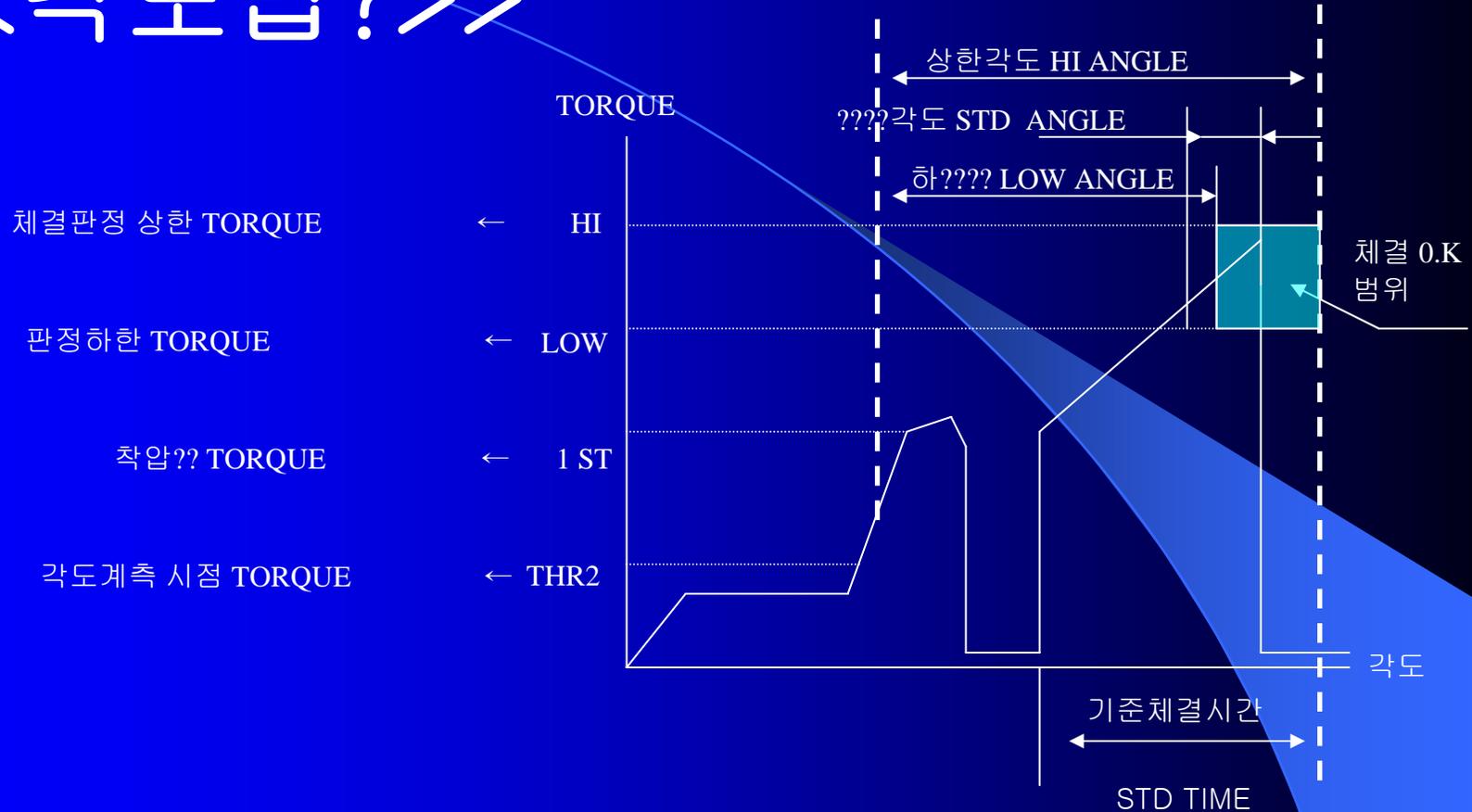
<< 角度法の 특징 >>

- 1) 소성역 체결에의해 최소초기 체결력이 TORQUE法の 2배가 된다.
- 2) 축력이 높은 반면에 BOLT의 안정성도 증가한다.
- 3) BOLT의 피로강도는 저감하지만 결합체의 피로강도는 증가한다.
- 4) 각도법으로 체결하여 再사용하여도 실용상 문제가 없다.
- 5) 소성역 체결에의해 BOLT SIZE와 수량을 대폭 감소시킬수 있다.
- 6) BOLT 경도를 HRC 36 이하로하고 제조공정을 관리하면 자연파괴를 방지할수 있다.
- 7) 허용좌면압은 허용치를 만족하도록 해야한다.
- 8) 윤활재의 도포에의해 마찰계수의 저감은 나사, 좌면의 보호 소성력 체결의 최대축력 증가에 유효하다.
- 9) 소성역 체결을 하기위한 BOLT는 충분한 소성변형량을 유지할수있는 형상을 필요로 한다.

<<체결방법과 축력의 산포 및 COST 비교>>

체결방법	축력 산포	평균 축력비	최소 축력비	COST
손의 감각	± 35%	0.9	0.6	0.7
TORQUE WRENCH	± 25%	1	1	1
NUT 회전각	탄성역 ± 15%	1.1	1.4	3
	소성역 ± 15%	1.5	2	2
BOLT의 연신	± 3.5%	1.3	1.9	10
STRAIN GUAGE	± 1%	1.3	2	13

● <<각도법?>>



- 이체결법의 특징은 어디까지나 체결설정 각도가 기준이다.
- WORK PIECE가 불량인경우 TOOL은 반드시 체결설정각도에서 정지한다.
- 나사와 피체물의 좌면에 갇아먹음이나 열흔이 발생하거나 나사자체의 불량이나, TAP HOLE CHIP 등으로 채워질경우 체결설정각도에 도달하기이전에 체결 T/Q가 초과하는 현상이 생긴다. 이경우 TOOL은 체결판정 상한치에 정지하고 체결 NG로 판정한다.

탄성체결과 소성체결의 비교

● 탄성체결

1. 일반적인 BOLT의 초기 취부력

$$F_f = A_s(0.7\sigma_s) \text{ kgf}$$

- A_s = BOLT의 유효단면적

- σ_s = BOLT의 항복강도

2. 탄성체결時 단점

- 체결시 동일한 체결력 유지의 보증이 않 됨
- 체결후 상대물 함몰로 인한 풀림발생
- 체결후 이음발생 소지있음
- 축방향 진동에 의한 풀림예상됨

3. 장점

- BOLT의 제조관리가 쉽고 체결시 요구조건이 간편하여 사용이 용이함
- 제조가격이 저렴함
- 피막과 관계없이 적정체결 설정하여 사용 가능함.

4. 연신량 : 평균 0.33 ~ 0.1%

● 소성체결

1. BOLT의 완전나사부 길이가 4d(호칭경의 4배 이상 되어야 소성역으로 관리 가능함).

2. COMPACT 및 경량화에 적용

3. TORQUE 체결 보다 40%의 높은 최소 축력을 얻을수 있다.

4. 규정 TORQUE 유지관리에 양호하다.

5. 소성체결시 관리점

- BOLT의 항복점 산포를 작게관리해야 함
- 항복점까지 체결 축력의 산포가 작고 항복점까지 도달하는 각도가 클것
- 열처리에서의 경도 관리폭이 작아야하고 BOLT의 나사부 길이를 길게 하여야 함
- 소성역 체결을 하기위한 BOLT는 형식이 충분히 검토되어야 한다.

6. 연신량 : 평균 0.2 ~ 0.4%

* BOLT체결시에는 결합체 피로강도, 안정성 확보 및 피로파단 방지, A/S용이^o 드을 고려하여 적정체결이 되어야함.

소성체결법에의한 T/Q 품질관리

<<BOLT 체결후의 품질확인 판단 방식은 소성 신장의 有無(항복점을 넘었는가 아닌가)를 판정>>

1. 소성신장 실측(DDU BOLT 확인?)

: 체결 전후의 BOLT 길이를 비교측정하고, 실제 소성신장을 구한다. 또 체결 상태에서는 탄성 신장율도 포함하기 때문에 소성 신장율만의 정확한 측정이 불가능하므로 느슨한 상태에서의 측정이 필요하며 파괴검사를 하여 BOLT再 사용회수를 확인할수 있다.

2. 체결 증가법

: 일단 항복점을 넘게 체결된 BOLT는 체결을 증가해도 TORQUE는 상승하지 않는다. 한편, 탄성영역에서 체결을 종료한 BOLT의 체결을 증가하면 TORQUE는 상승한다. 글므로, 체결 증가時의 TORQUE상승의 유무에 의해 초기상태를 판단하는 방법이다. 단 BOLT의 신장과잉을 판단할수는 없다.

3. 체결 파형 표시법

: 정확히 체결되어 있는가의 여부는 그 BOLT의 체결 파형에 의해 판단된다. 그러므로 이방법은 DISPLAY등에 이파형을 표시하는 방법이다.

4. 체결장치에 의한 판정

: 체결장치는 제어뿐만 아니라 체결 종료시의 TORQUE와 각도의 판정도 할수있도록 설계되어있다. 모든 양의 BOLT를 판정할수 있으나, BOLT를 직접 보고 있는것은 아니다.

5. 초음파 축력계(설비 초기 검증법 : HMC)

: BOLT 내부를 왕복하는 초음파 전파 시간을 측정, BOLT 신장에 환산하여 품질관리를 한다. 비파괴 측정이지만 BOLT양단면의 기계가공이 필요하다. 또 초음파 축력계의 신뢰성, 작업성 평가가 필요하다.

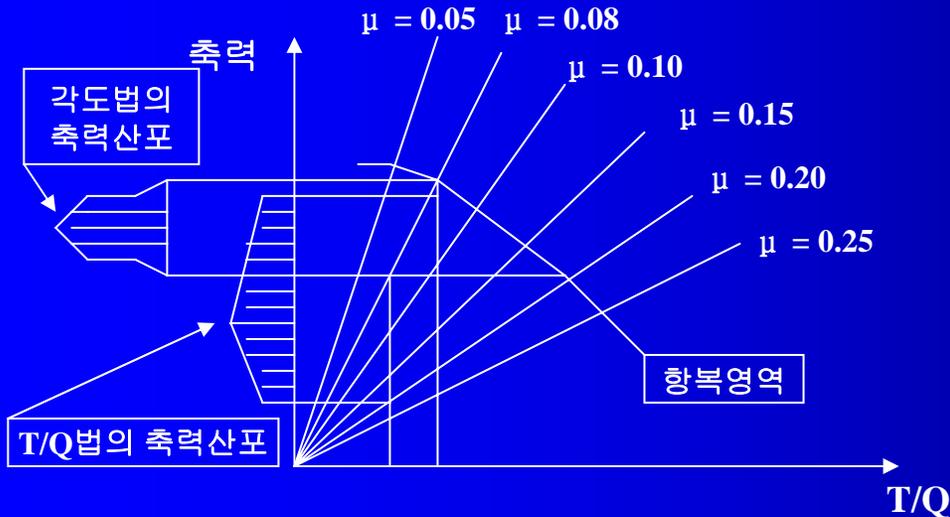
6. 초기 설비확인후 생산 및 QC 품질확인時 소성법 체결후 T/Q를 확인하여 ABOUT T/Q를 관리하고 있음.

DDU DRIVE GEAR 체결? 정리

1. 체결 ITEM : DOUBLE DIFF UNIT + DIFF DRIVE GEAR
 2. 체결 축수 : 16 SP(8? + 8? 체결)
 3. 체결력 : 40 +5 Nm + 60° +5
 4. 체결 방법: 설계팀 의견: 탄성체결 MAX 범위內 각도법
 - 축력 산포를 최소화 하면서 생산성을 고려한 체결방법
 - 실제 축력 TEST를 실시하여 BOLT의 변화량을 확인하여야만 탄성&소성범위를 규정할수있음
 - T/Q관리 SPEC : 9KG.m ~ 11KG.m (N/R DISPLAY값:변속기 설계팀 의견)
 - T/Q WRENCH로는 T/Q를 CHECK 不可
 5. N/RUNNER 각도법 신뢰성 검증
 - 1) 검증방법
 - 초음파 축력계: BOLT를 특수 가공하여 BOLT? STRAIN GUAGE를 삽입하여 축력을 계산
 - 2) 검증 주관: XX 차량개발팀
 - 각도법에 대한 일반교육 실시예정
 - 3) 검사 일정: (검사완료후 관련팀과 T/Q관리 및 각도법에대한 협의예정)
- ※XXX, XXX 체결관련하여 각도법 검증은 XX 차량시험팀의 XX XX이 전담하여 검증하고 있음.

<<BOLT 체결력 계산>>

<<토크법과 소성역 체결법과의 축력차이>>



<<DDU 체결 BOLT 축력계산>>

1) BOLT 사양 : M10 x 1.25P x 30

- AS(유효단면적) : 61.2mm²
- 인장강도 최소 : 120kg/mm²
- 항복강도 최소 : 90%

2) 축력(초기취부력)계산

$$F_f : (T_s \times \text{항복강도}) \times \text{안전율} \times \text{유효단면적}$$

$$(120 \times 90\%) \times 0.7 \times 61.2$$

$$= 4626 \text{ kg}(\text{적정탄성 체결時 요구되는 축력})$$

3) 각도(소성영역)법 체결時 축력

$$(120 \times 90\%) \times 0.88 \times 61.2$$

$$= 5816 \text{ Kg}$$

4) 파단강도 계산

$$(120 \times 100\%) \times 1 \times 61.2$$

$$= 7344 \text{ Kg}$$

5) 적정체결 T/Q 계산

$$T/Q = K D N$$

K : 마찰계수(인산염 피막: 0.14 ~ 0.16)

D : 호칭경 (M10)

N : 축력(최소항복강도 x As) x 0.7

$$(0.16 \times 0.01 \times (120 \times 0.9) \times 61.2) \times 0.7$$

$$= 7.4 \text{ Kg.m}$$

BOLT 체결에 대한 기술

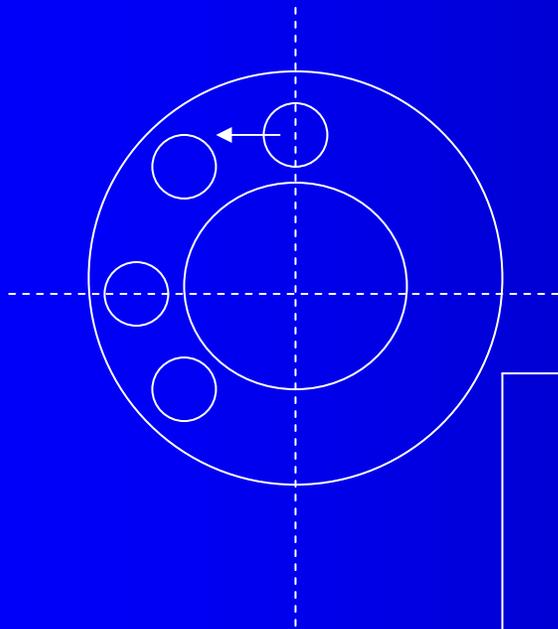
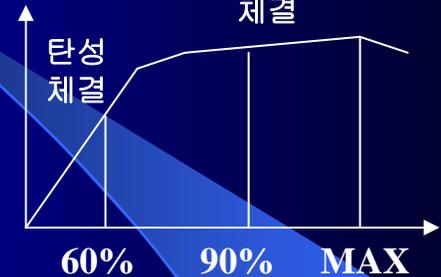
1. 체결방법의 발전(개발)순서

- T/Q법 → 탄성역 각도법 → 항복점 체결법(YIELD법) → 소성역 각도법 소성 체결

2. BOLT 사양 및 체결법 결정

- 축력 : F가 결정되면

$$\text{BOLT數 } N = \mu f$$



$$-T(\text{TOTLA}) = T(\text{Washer}) + T(\text{screw}) + T(\text{Force})$$

100 %	50%	40%	10%
-------	-----	-----	-----

$$-T = \frac{F \mu D}{5000} \quad \frac{T \times 5000}{D} = F$$

$$- \frac{\theta}{360} \times \text{PITCH} = \delta (\text{탄성}) \times K(\text{bolt의 강성}) = F$$

설계 경험치

BOLT 체결에 대한 기술

2. 체결법 오차범위 비교

- T/Q법 오차범위 : ($\pm 25\% \sim 30\%$)
- 각도법 오차범위 : ($\pm 10\%$)

3. BOLT 규격

- BOLT 10. 9 T

↓
인장강도 = 100KgF/mm²

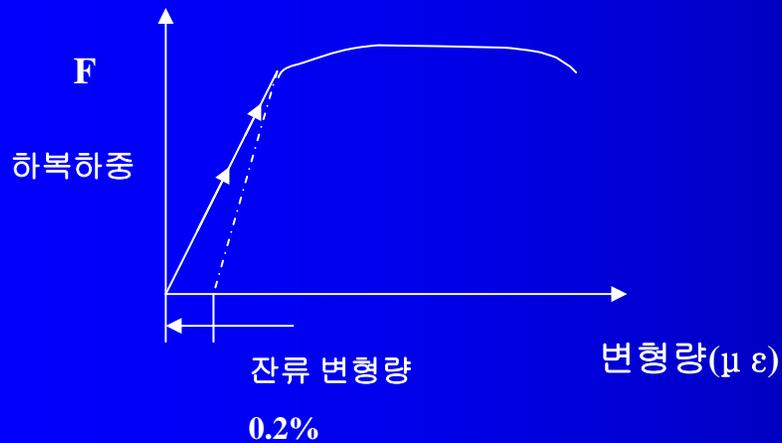
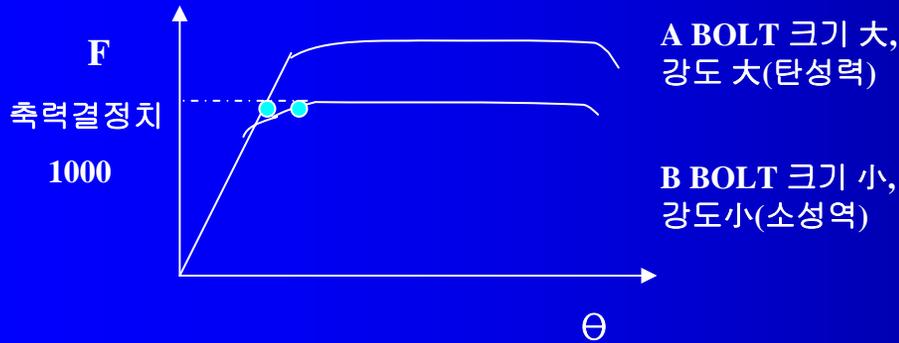
항복강도 = 인장강도 x 0.9 = 90Kg/mm²

BOLT 체결에 대한 기술

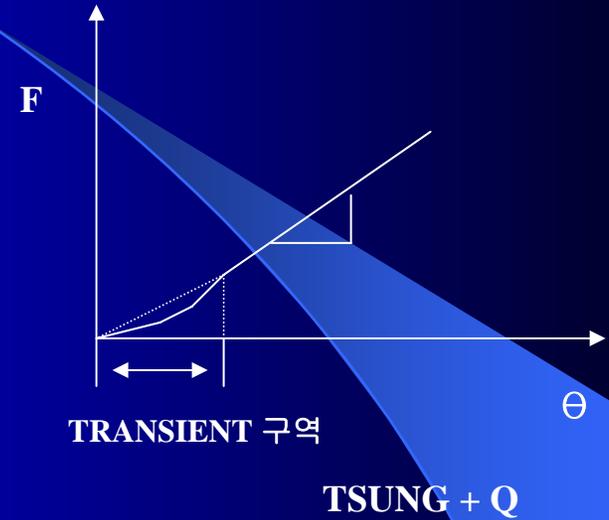
<<FORCE>>

TORQUE(간접 제어치) $T \propto F$

각도법(간접 제어치) $\theta \propto F$



<<T/Q + 각도법을 주는이유>>



(상호확인?)

구분	T/Q	각도
제어치	T/Q	각도
판정치	각도	T/Q